

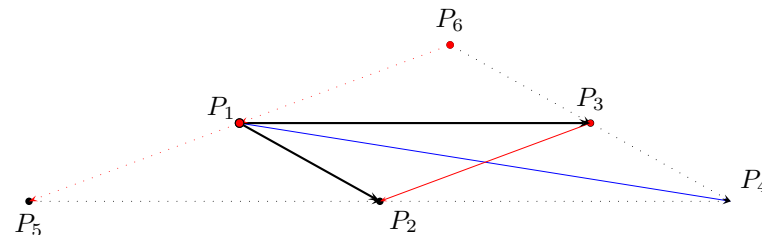
Este examen se puede resolver sin necesidad de una calculadora. La estrategia que se sugiere es comenzar por los problemas de mayor puntuación que son los más fáciles.

Nombre y Cédula: \_\_\_\_\_

- 6 1. Tres vértices de un paralelogramo son los puntos  $P_1(1, 1, 1)$ ,  $P_2(3, 3, 3)$  y  $P_3(6, 6, 3)$ . Calcular el cuarto vértices en todas sus posibles posiciones.

**Solución:**

Las tres posibles ubicaciones del cuarto vértice se pueden identificar en la figura.



$$\overrightarrow{P_1P_2} = (2, 2, 2)$$

$$\overrightarrow{P_1P_3} = (5, 5, 2)$$

$$\overrightarrow{OP_4} = \overrightarrow{OP_2} + \overrightarrow{P_1P_3} = (3, 3, 3) + (5, 5, 2) = (8, 8, 5) \quad (1)$$

$$\overrightarrow{OP_5} = \overrightarrow{OP_2} - \overrightarrow{P_1P_3} = (3, 3, 3) - (5, 5, 2) = (-2, -2, 1)$$

$$\overrightarrow{OP_6} = \overrightarrow{OP_3} - \overrightarrow{P_1P_2} = (6, 6, 3) - (2, 2, 2) = (4, 4, 1)$$

- 3 2. Hallar las coordenadas del ápice de una pirámide recta, cuya base tiene tres de los cuatro vértices en  $P_1(2, 0, 2)$ ,  $P_2(4, 0, 2)$  y  $P_3(4, 2, 0)$  y su volumen es de  $\frac{40}{3}$  unidades cúbicas (dos soluciones).

**Solución:**

La gráfica muestra la pirámide recta, cuya base es un polígono recto con cada par de lados opuestos iguales. El punto ubicado en la mitad de cualquiera de las diagonales de la base estará en la línea eje de la pirámide.



- 4] 3. Un sistema de coordenadas oblicuo está orientado y dirigido por los vectores dados en coordenadas esféricas  $\vec{A} = (4, \frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{4})$ ,  $\vec{B} = (4, \frac{3\pi}{4}, \frac{\pi}{4})$  y  $\vec{C} = (4, \frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{6})$ . Calcule las coordenadas de  $\vec{D} = (4, \frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{3})$  en dicho sistema.

**Solución:**

Lo primero que debe hacerse es convertir las coordenadas esféricas a rectangulares.

$$\begin{aligned}\vec{A} &= \left( 4 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}, 4 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}, 4 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \right) = (2, 2, 2\sqrt{2}) \\ \vec{B} &= \left( 4 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{-\sqrt{2}}{2}, 4 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}, 4 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \right) = (-2, 2, 2\sqrt{2}) \\ \vec{C} &= \left( 4 \cdot \frac{1}{2} \cdot 0, 4 \cdot \frac{1}{2}, 4 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \right) = (0, 2, 2\sqrt{3}) \\ \vec{D} &= \left( 4 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot 0, 4 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}, 4 \cdot \frac{1}{2} \right) = (0, 2\sqrt{3}, 2)\end{aligned}\tag{7}$$

Luego se obtiene la solución de  $\vec{D} = \vec{A}\lambda_1 + \vec{B}\lambda_2 + \vec{C}\lambda_3$ . Para este sistema, resulta más conveniente utilizar determinantes.

$$\begin{aligned}\Delta &= \begin{vmatrix} 2 & -2 & 0 \\ 2 & 2 & 2 \\ 2\sqrt{2} & 2\sqrt{2} & 2\sqrt{3} \end{vmatrix} = 16\sqrt{3} - 16\sqrt{2} \\ \lambda_1 &= \frac{\begin{vmatrix} 0 & -2 & 0 \\ 2\sqrt{3} & 2 & 2 \\ 2 & 2\sqrt{2} & 2\sqrt{3} \end{vmatrix}}{16\sqrt{3} - 16\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{3} - \sqrt{2}} \\ \lambda_2 &= \frac{\begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 2 & 2\sqrt{3} & 2 \\ 2\sqrt{2} & 2 & 2\sqrt{3} \end{vmatrix}}{16\sqrt{3} - 16\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{3} - \sqrt{2}} \\ \lambda_3 &= \frac{\begin{vmatrix} 2 & -2 & 0 \\ 2 & 2 & 2\sqrt{3} \\ 2\sqrt{2} & 2\sqrt{2} & 2 \end{vmatrix}}{16\sqrt{3} - 16\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}\sqrt{3} - 1}{\sqrt{3} - \sqrt{2}}\end{aligned}\tag{8}$$

Luego las coordenadas en el sistema oblicuo son

$$\begin{aligned}\alpha &= \lambda_1 |\vec{A}| = \frac{4}{\sqrt{3} - \sqrt{2}} \\ \beta &= \lambda_2 |\vec{B}| = \frac{4}{\sqrt{3} - \sqrt{2}} \\ \gamma &= \lambda_3 |\vec{C}| = \frac{4(\sqrt{2}\sqrt{3} - 1)}{\sqrt{3} - \sqrt{2}}\end{aligned}\tag{9}$$

- 5 4. Hallar una base vectorial del conjunto de vectores  $\vec{A} = (2, 2, \sqrt{2})$ ,  $\vec{B} = (2, 2, 2)$ ,  $\vec{C} = (\sqrt{2}, \sqrt{2}, 2\sqrt{3})$  y  $\vec{D} = (2, -2, \sqrt{2})$  y obtener la dimensión de dicha base.

**Solución:**

Verificamos las soluciones del sistema de ecuaciones  $\vec{A}\lambda_1 + \vec{B}\lambda_2 + \vec{C}\lambda_3 + \vec{D}\lambda_4 = 0$

$$\begin{cases} 2\lambda_1 + 2\lambda_2 + \sqrt{2}\lambda_3 + 2\lambda_4 = 0 \\ 2\lambda_1 + 2\lambda_2 + \sqrt{2}\lambda_3 - 2\lambda_4 = 0 \\ \sqrt{2}\lambda_1 + 2\lambda_2 + 2\sqrt{3}\lambda_3 + \sqrt{2}\lambda_4 = 0 \end{cases}\tag{10}$$

Este sistema de ecuaciones tiene infinitas soluciones. Si se fija arbitrariamente a  $\lambda_4 = 1$  el sistema de ecuaciones queda como:

$$\begin{cases} 2\lambda_1 + 2\lambda_2 + \sqrt{2}\lambda_3 = -2 \\ 2\lambda_1 + 2\lambda_2 + \sqrt{2}\lambda_3 = 2 \\ \sqrt{2}\lambda_1 + 2\lambda_2 + 2\sqrt{3}\lambda_3 + \sqrt{2}\lambda_4 = 0 \end{cases}\tag{11}$$

lo que la hace incompatible, porque las dos primeras ecuaciones no se pueden satisfacer. Significa que no se puede fijar  $\lambda_4$ . Probamos fijando arbitrariamente  $\lambda_3 = 1$  obteniendo el sistema

$$\begin{cases} 2\lambda_1 + 2\lambda_2 + 2\lambda_4 = -\sqrt{2} \\ 2\lambda_1 + 2\lambda_2 - 2\lambda_4 = -\sqrt{2} \\ \sqrt{2}\lambda_1 + 2\lambda_2 + \sqrt{2}\lambda_4 = -2\sqrt{3} \end{cases}\tag{12}$$

Por medio del determinante

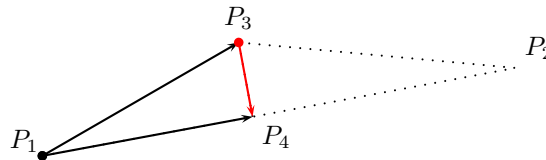
$$\Delta = \begin{vmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & -2 \\ \sqrt{2} & 2 & \sqrt{2} \end{vmatrix} \neq 0\tag{13}$$

se demuestra que los vectores  $\vec{A}$ ,  $\vec{B}$  y  $\vec{D}$  forman una base vectorial de tres dimensiones.

- 2] 5. Dado los puntos  $P_1(2, 3, 4)$ ,  $P_2(4, 5, 5)$  y  $P_3(3, 4, 4)$ , halle la distancia mínima entre el punto  $P_3$  y la recta que pasa por los puntos  $P_1$  y  $P_2$ .

**Solución:**

Como se observa en el dibujo, se proyecta el vector  $\overrightarrow{P_1P_3}$  sobre el vector  $\overrightarrow{P_1P_2}$  para hallar el vector  $\overrightarrow{P_1P_4}$



$$\begin{aligned}\overrightarrow{P_1P_2} &= (2, 2, 1) \\ \overrightarrow{P_1P_3} &= (1, 1, 0) \\ \overrightarrow{U_{P_1P_2}} &= \left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, \frac{1}{3}\right)\end{aligned}\tag{14}$$

$$\left|\overrightarrow{P_1P_4}\right| = \left|(\overrightarrow{P_1P_3} \cdot \overrightarrow{U_{P_1P_2}})\right| \left|\overrightarrow{U_{P_1P_2}}\right| = \frac{4}{3}\tag{15}$$

Hallamos  $\left|\overrightarrow{P_3P_4}\right|$  por pitágoras

$$\left|\overrightarrow{P_3P_4}\right|^2 = \left|\overrightarrow{P_1P_3}\right|^2 - \left|\overrightarrow{P_1P_4}\right|^2 = 2 - \frac{16}{9} = \frac{2}{9}\tag{16}$$

Finalmente  $\left|\overrightarrow{P_3P_4}\right| = \sqrt{\frac{2}{9}} = \frac{\sqrt{2}}{3}$ .